

23 Ноября 2012, Москва



# Моделирование окружения драйверов операционной системы Linux для поддержки процесса статической верификации

 Захаров Илья Сергеевич  
Ilja.zakharov@ispras.ru



Institute for System Programming of the Russian Academy of Sciences

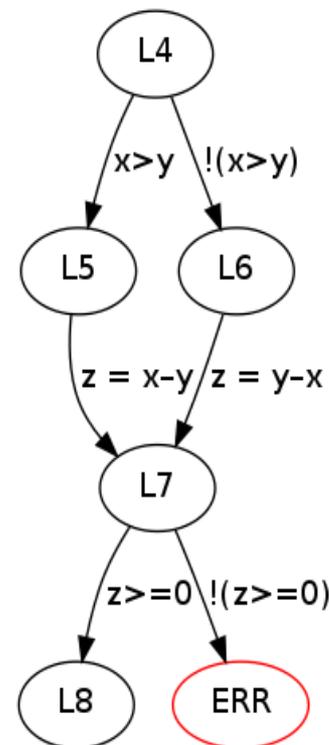
# Введение

- Большое число разработчиков
  - Более 1000
  - С 2005 года участвовало более 7800
- Высокая скорость разработки
  - Релиз каждые 2-3 месяца
  - Включает около 10 тыс. патчей
- Высокие требования к корректности
  - Работа в привилегированном режиме
  - 85 % падений системы из-за ошибок в драйверах
- Высокая сложность кода

# Инструменты статической верификации.

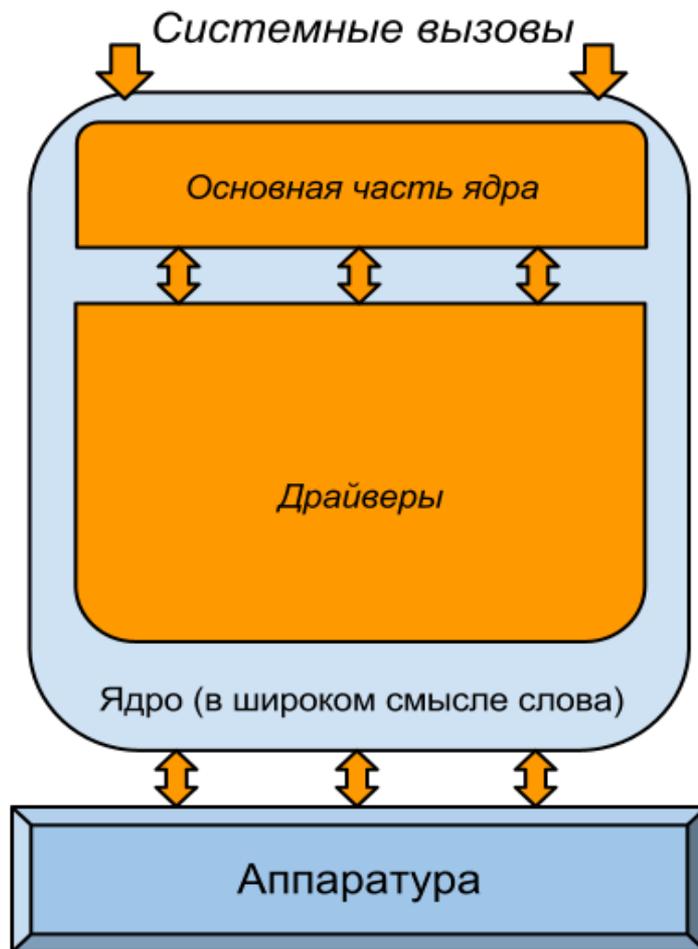
```
int x,y,z;
```

```
L1: void main() {  
L2:     x = nondet_int();  
L3:     y = nondet_int();  
L4:     if(x>y) {  
L5:         z=x-y;  
L6:     } else {  
L7:         z=y-x;  
L8:     }  
L9:     assert(z>=0);  
L10: }
```



**Необходима точка входа**

# Драйверы в ядре Linux.



# Пример драйвера

```
int ldv_probe(struct usb_interface *intf, const struct usb_device_id *id){
```

```
...
```

```
}
```

```
static void ldv_disconnect(struct usb_interface *intf){
```

```
...
```

```
}
```

```
static struct usb_driver ldv_driver = {
```

```
    .name = "ldv-test",
```

```
    .probe = ldv_probe,
```

```
    .disconnect = ldv_disconnect,
```

```
};
```

```
int __init ldv_init(void){
```

```
    return usb_register(&ldv_driver);
```

```
}
```

```
void __exit ldv_exit(void){
```

```
    usb_deregister(&ldv_driver);
```

```
}
```

```
module_init(ldv_init);
```

```
module_exit(ldv_exit);
```

*Обработчики (точки входа)*

*Структура драйвера*

*Функция загрузки (точка входа)*

*Функция регистрации (точка выхода)*

*Функция выгрузки (точка входа)*

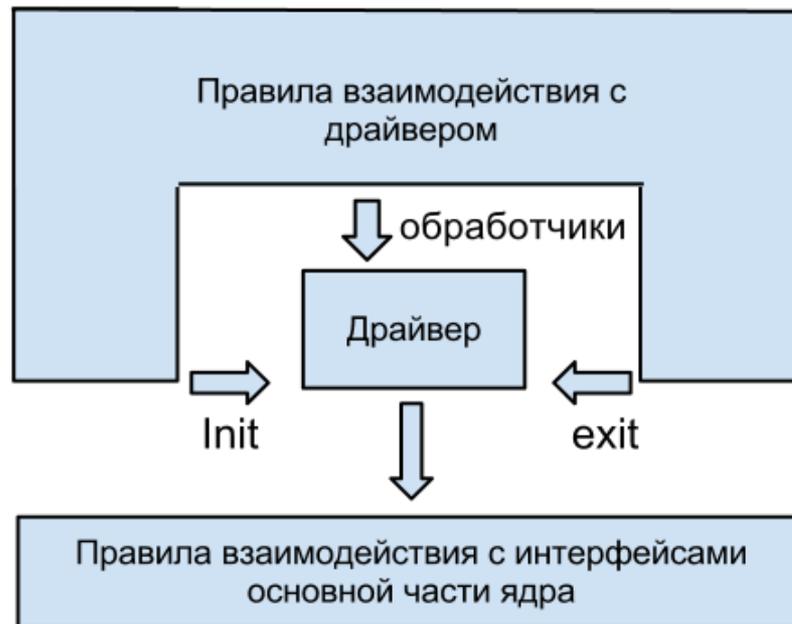
*Функция deregистрации (точка выхода)*

*Макросы обозначающие  
функции загрузки и выгрузки*

# Модель окружения

Обращения из основной части ядра:

- Вызов *init* и *exit*
- Вызов обработчиков из одной структуры драйвера
- Взаимодействие обработчиков из разных структур драйвера



# Инструменты статической верификации драйверов

*Microsoft SDV*

Требуется ручное аннотирование обработчиков, применимо только к драйверам ОС Windows

*DDverify*

Требуется моделирование основной части ядра

*Avinux*

Требуется ручное аннотирование обработчиков, не поддерживает модули, состоящие из нескольких файлов

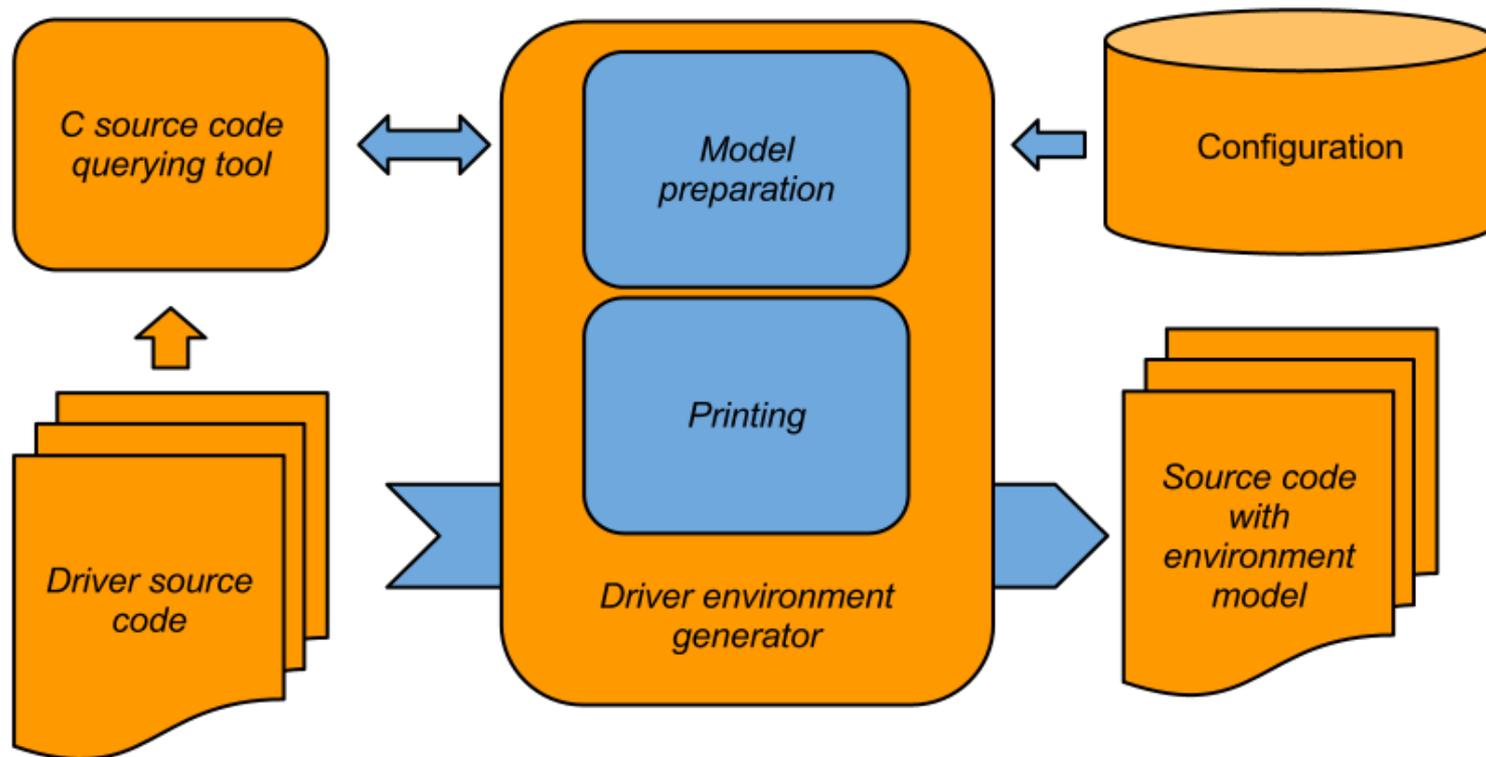
# Ограничения генератора окружений LDV

Недостаточные возможности по заданию конфигурации:

- Нельзя описать все возможные последовательности вызовов обработчиков из одной структуры.
- Нельзя описать Взаимодействие обработчиков из разных структур драйвера

Сбор информации по исходному коду драйверов для моделирования окружения на основе регулярных выражений.

# Генерация окружения



# Особенности нового генератора окружений

- Улучшенные возможности по заданию конфигурации:
  - Можно описать все возможные последовательности вызовов обработчиков из одной структуры.
  - Можно описать Взаимодействие обработчиков из разных структур драйвера
- Сбор информации по исходному коду драйверов при помощи внешнего инструмента.
- Повышение удобства конфигурирования и анализа модели

# Результаты

В среднем 30 % лучшие показатели по сравнению со старым генератором моделей окружения LDV.

- ❖ Использовался инструмент статической верификации BLAST
- ❖ ядра Linux 3.0.1 и 3.5.3
- ❖ Проверялось несколько видов ошибок: инициализация спинлоков, освобождение памяти с флагом ATOMIC, парное использование `module_put` и `module_get` и т.д.

# Дальнейшее направление работы

- Расширение существующей конфигурации
- Добавление в модель прерываний, таймеров, очередей и т. д.
- Оптимизация сгенерированной модели для верификатора

# Спасибо!

 Илья Захаров  
Ilja.zakharov@ispras.ru  
<http://linuxtesting.org/project/ldv>

**ISPRAS**